



链滴

# Flink 流数据 api 实战之实现机器学习密度 峰值聚类算法

作者: [Sakura6868](#)

原文链接: <https://ld246.com/article/1628939359434>

来源网站: 链滴

许可协议: [署名-相同方式共享 4.0 国际 \(CC BY-SA 4.0\)](#)



## 案例背景

- 此案例的数据源为通过GPS定位产生的经纬度信息返回到服务器，然后通过调用特定的定位接口来成一片特定区域的平面图的x和y坐标。同一个人收集到的坐标集加上特定的id作为标签。
- 此案例的数据源的类型为实时流式数据，其中最大的特点就是有头无尾，只要开启收集程序，就会集到源源不断的流式数据
- 此案例的算法思想为：每隔极短的时间收集一次每个人的位置信息数据传入到flink,在flink中按照id行分类区分每个人，对每个人的数据在固定时间类（1天or1周）进行一次密度峰值聚类算法，得到这人这段时间类活动范围的多个聚类中心（涉及到自适应的问题，下文只返回最大的那一个）。从而可析这个人的行动轨迹习惯。

## 具体实现

## 定义一个简单POJO类作为数据源的数据类型

通过案例背景可知道

数据源包含三个参数

- x: 位置x坐标的值
- y: 位置y坐标的值
- id:每个人的编号

具体代码如下

```
public class ClusterReading {
    //位置信息 x 和 y
    public double x,y;
    // 编号 id
    public int id;
    // 默认无参构造函数 （必须有这个，不然进行keyby分组的时候会报错）
    public ClusterReading() { }
    // 带参构造函数
    public ClusterReading(double x, double y,int id)
    {
        this.id = id;
        this.x = x;
        this.y = y;
    }

    // 定义所有获得方法
    public int getId()
    {
        return id;
    }

    public double getX() {
        return x;
    }
    public double getY(){
        return y;
    }

    // 定义所有设置方法
    public void setId(int id) {
        this.id = id;
    }

    public void setX(double x) {
        this.x = x;
    }

    public void setY(double y) {
        this.y = y;
    }
}
```

```

// 重写 toString()
@Override
public String toString()
{
    return "ClusterReading{" + "id=" + id + "\" + ", x=" + x + ", y=" + y + "}";
}
}

```

## 模拟数据源

为什么要弄这个呢，因为只是实验，不可能和真是环境一样，只能通过自定义数据源来模拟整个算法程

为了方便：数据源只有三个id标签

具体代码如下

```

import java.util.Random;
import org.apache.flink.streaming.api.datastream.DataStreamSource;
import org.apache.flink.streaming.api.environment.StreamExecutionEnvironment;
import org.apache.flink.streaming.api.functions.source.SourceFunction;

public class CustomSource {
    public static void main(String [] args) throws Exception {
        // 获取执行环境
        StreamExecutionEnvironment env = StreamExecutionEnvironment.getExecutionEnviron
ent();
        // 获取Source数据源
        DataStreamSource<ClusterReading> inputDataStream = env.addSource(new DPCCusto
Source());
        // 打印输出
        inputDataStream.print();
        //执行
        env.execute();
    }

    public static class DPCCustomSource implements SourceFunction<ClusterReading> {
        // 定义无线循环，不断产生数据，除非被cancel
        boolean running = true;
        @Override
        public void run(SourceContext<ClusterReading> sourceContext) throws Exception {
            Random random = new Random();
            while (running)
            {
                int a = random.nextInt(3)+1; //
                for(int i = 0;i<5;i++){
                    if(a == 1)
                    {
                        double x = Math.round((10.00 + random.nextDouble() * 20.00)*100)/100.0; //
围[10,30]
                        double y = Math.round((10.00 + random.nextDouble() * 20.00)*100)/100.0;//
围[10,30]
                    }
                }
            }
        }
    }
}

```

```

        sourceContext.collect(new ClusterReading(x,y,a));
        Thread.sleep(100L);
    }
    if(a == 2)
    {
        double x = Math.round((3.00 + random.nextDouble() * 25.00)*100)/100.0; //
范围[3,28]
        double y = Math.round((3.00 + random.nextDouble() * 25.00)*100)/100.0; //
范围[3,28]
        sourceContext.collect(new ClusterReading(x,y,a));
        Thread.sleep(100L);
    }
    if(a == 3)
    {
        double x = Math.round((10.00 + random.nextDouble() * 20.00)*100)/100.0; //
范围[10,30]
        double y = Math.round((3.00 + random.nextDouble() * 25.00)*100)/100.0; //
范围[3,28]
        sourceContext.collect(new ClusterReading(x,y,a));
        Thread.sleep(100L);
    }
    }
    Thread.sleep(1000L);
}
}
}
}
@Override
public void cancel() {
    running = false;
}
}
}
}

```

## 案例具体实现

### 整体框架 (main里面)

通过前面的学习，我们知道flink流处理流程包括 source->transform->sink

我们就通过这个流程来分析

- source: 数据源为自己模拟的数据源
- transform: 主要包括以下操作
  - keyby来通过id分组
  - 开窗通过时间窗口将数据收集
  - 通过全窗口函数来对数据一起处理
- sink:直接print()打印出最大的聚类中心点坐标

具体代码如下

```
public class DPC_Realize {
    public static void main(String[] args) throws Exception {
        // 获取执行环境
        StreamExecutionEnvironment env = StreamExecutionEnvironment.getExecutionEnvironment();
        // 获取Source数据源
        DataStreamSource<ClusterReading> inputDataStream = env.addSource(new CustomSource.DPCCustomSource());
        DataStreamSink<String> resultDataStream = inputDataStream.keyBy("id")
            .timeWindow(Time.seconds(10L))
            .process(new CustomProcessWindowFunction())
            .print();
        env.execute();
    }
}
```

## 密度峰值聚类算法的实现

由于Java中没有python中的numpy库对大量数据的批分析很困难

这里我们运用了GitHub上的开源项目[Deep Java Library](#)中的NDArray这个api，其中有很多类似numpy的操作，但是相对于numpy还是比较僵硬难以上手。

## 从maven引入依赖

```
<dependency>
    <groupId> ai.djl </groupId>
    <artifactId> api </artifactId>
    <version> 0.12.0 </version>
</dependency>
<!-- https://mvnrepository.com/artifact/ai.djl.pytorch/pytorch-engine -->
<dependency>
    <groupId> ai.djl.pytorch </groupId>
    <artifactId> pytorch-engine </artifactId>
    <version> 0.12.0 </version>
</dependency>
<!-- https://mvnrepository.com/artifact/ai.djl.pytorch/pytorch-native-auto -->
<dependency>
    <groupId> ai.djl.pytorch </groupId>
    <artifactId> pytorch-native-auto </artifactId>
    <version> 1.8.1 </version>
    <scope> runtime </scope>
</dependency>
```

## 算法整体框架

```
private long DPC(NDArray nd) {
    NDManager manager = NDManager.newBaseManager();
    // 计算距离矩阵
    NDArray dists = getDistanceMatrix(nd);
    // 计算dc
    NDArray dc = select_dc(dists);
}
```

```

//用高斯方程计算局部密度
String method = "Gaussian";
// 计算局部密度
NDArray rho = get_density(dists, dc, method);
//计算密度距离
NDArray deltas = get_deltas(dists, rho);
//获取聚类中心点
NDArray centers = find_centers_K(rho, deltas);
//返回最大一个 (目前这样)
long centersmax = centers.get(new NDIndex("0")).toLongArray()[0];
// double deltasmax =deltas.get(new NDIndex("{}","centersmax")).toDoubleArray()[0];
// double rhomax =rho.get(new NDIndex("{}","centersmax")).toDoubleArray()[0];
return centersmax;
}

```

## 计算数据点两两之间的距离

```

private NDArray getDistanceMatrix(NDArray nd) {
//计算数据点两两之间的距离
NDManager manager = NDManager.newBaseManager();
// 获取 nd的维度数 (n,d)
Shape e = nd.getShape();
//dists初始化为维度为 (n, n)
NDArray dists = manager.zeros(new Shape(e.size()/e.dimension(),e.size()/e.dimension()
));
//求出每个点到其它点的距离
for(int i = 0;i < dists.getShape().dimension();i++)
{
    for(int j = 0;j < dists.getShape().dimension();j++)
    {
        NDArray vi = nd.get(new NDIndex("{}","i"));
        NDArray vj = nd.get(new NDIndex("{}","j"));
        dists.set(new NDIndex("{}","i,j"), array -> {
            array = ((vi.sub(vj)).dot(vi.sub(vj))).sqrt();
            return array;
        });
    }
}
return dists;
}

```

## 寻找密度计算的阈值

```

// 找到密度计算的阈值dc
// 要求平均每个点周围距离小于dc的点的数目占总点数的1%-2%
private NDArray select_dc(NDArray dists) {
//获取 dists的维度数 (n,d)
Shape e = dists.getShape();
//求出 n 值
long N = e.get(0);
//把 dists的形状改为一维 列数N * N
NDArray tt = dists.reshape(N*N);
//定义筛选百分比

```

```

double percent = 2.0;
// 位置
int position = (int)(N * (N - 1) * percent / 100);
//返回dc值
return (tt.sort()).get(new NDIndex ("{}",position + N));
}

```

## 计算局部密度

```

private NDArray get_density(NDArray dists,NDArray dc,String method )
{
//获取 dists的维度数 (n,d)
Shape e = dists.getShape();
//求出 n 值
long N = e.get(0);
//初始化rho数组
NDManager manager = NDManager.newBaseManager();
NDArray rho = manager.zeros(new Shape(N));
for (int i = 0;i<N;i++)
{
//如果没有指定用什么方法，默认方法
if (method == null)
{

//筛选出 (dists[i, :] < dc) 条件下的行
NDArray g = dists.get(new NDIndex("{}", i));
NDArray s = g.get(g.lte(dc)).get(new NDIndex("0"));
// rho[i]为s的维度-1
Shape c = s.getShape();
long a = c.get(0)-1;
NDArray r =manager.create(a);
rho.set(new NDIndex("{}", i),aa->r);
}
else //使用高斯方程计算
{
// 没想让你们看懂
NDArray t = ((dists.get(new NDIndex("{}", i)).div(dc)).pow(2).neg().exp()).sum().sub
1);
rho.set(new NDIndex("{}", i),aa->t);
}
}
return rho;
}
}

```

## 计算密度距离

```

private NDArray get_deltas(NDArray dists, NDArray rho) {
//获取 dists的维度数 (n,d)
Shape e = dists.getShape();
//求出 n 值
long N = e.get(0);

```



```

//初始化deltas数组
NDManager manager = NDManager.newBaseManager();
NDArray deltas = manager.zeros(new Shape(N));
NDArray index_rho = rho.argsort().flip(0);
for (int i = 0;i<N;i++)
{
    //写出值
    long index =index_rho.get(new NDIndex("{} ",i)).toLongArray()[0];
    // 对于密度最大的点
    if(i == 0)
        continue;
    //对于其它的点
    // 找到密度比其它点大的序号
    NDArray index_higher_rho = index_rho.get(new NDIndex(":{", i));
    //获取这些点距离当前点的距离,并找最小值
    //下面这段对应python语句为: deltas[index] = np.min(dists[index, index_higher_rho])
    //看了懂算我输
    NDArray z = dists.get(new NDIndex("{} ",index));
    long Z = index_higher_rho.size();
    for (int c = 0;c<Z;c++)
    {
        NDArray C = manager.zeros(new Shape(Z));
        int finalC = c;
        C.set(new NDIndex("{} ",c), aa->z.get(new NDIndex("{} ",index_higher_rho.toLongAr
ay()[finalC] )));
        deltas.set(new NDIndex("{} ", index),aa->C.min());
    }
}
//导入最大值
long max = index_rho.get(new NDIndex("{} ",0)).toLongArray()[0];
deltas.set(new NDIndex("{} ", max),aa->deltas.max());
return deltas;
}

```

## 获取聚类中心点

```

private NDArray find_centers_K(NDArray rho, NDArray deltas) {
    //每个点都相乘
    NDArray rho_delta = rho.mul(deltas);
    //从大到小排序返回下标NDArray数组
    NDArray centers = rho_delta.argsort().flip(0);
    // 返回最大的三个下标
    return centers.get(new NDIndex(":3"));
}

```

## 全窗口函数的具体实现

具体思想：

先遍历全部数据获取数据数量，创建二维数组

把数据导入到二维数组

通过二维数组创建NDArray数组

执行DPC算法返回聚类中心点的下标

通过下标返回结果

具体代码如下

```
public static class CustomProcessWindowFunction extends ProcessWindowFunction <ClusterReading,String,Tuple, TimeWindow>
{
    @Override
    public void process(Tuple tuple, Context context, Iterable<ClusterReading> iterable, Collector<String> collector) throws Exception {
        // 统计数据数量
        int count = 0;
        //增强for循环遍历全窗口所有数据
        for (ClusterReading cluster : iterable) {
            count++;
        }
        //初始化一个二维数组来记录这个窗口里面的所有数据
        double data [][] = new double[count][];
        //增强for循环遍历全窗口所有数据输入到二维数组
        int i =0; // 计数
        for (ClusterReading cluster : iterable){
            data[i] = new double[] {cluster.getX(), cluster.getY()};
            i++;
        }
        //调用 djl中的 NDArray数组 将data导入进行算法分析
        NDManager manager = NDManager.newBaseManager();
        NDArray nd = manager.create(data); // 创建NDArray数组

        long centersmax = DPC(nd); //进行dp算法找出聚类中心点的下标
        String resultStr = "id:"+tuple.getField(0) + "聚类中心为: "+"x="+data[Math.toIntExact(centersmax)][0]+"y="+data[Math.toIntExact(centersmax)][1];
        collector.collect(resultStr);
    }
}
```